# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

09-026367

(43)Date of publication of application: 28.01.1997

(51)Int.CI.

G01L 1/10 G01B 7/16 H01L 29/84

(21)Application number: 07-175883

(71)Applicant:

YOKOGAWA ELECTRIC CORP

(22)Date of filing:

12.07.1995

(72)Inventor:

**FUKUHARA SATOSHI** 

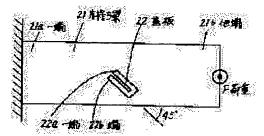
**IKEDA KYOICHI** 

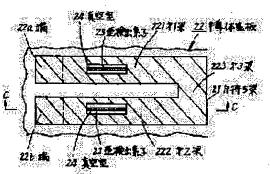
# (54) STRAIN DETECTING SENSOR

#### (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To reduce the effect of a thermal strain by fitting a base formed into the shape of U by joining two parallel beams by another beam to a place where repugnant stresses are applied to the two parallel beams respectively and where a shearing force of an object of measurement is generated by the impression of a load on the opposite ends of the base, and providing strain detecting elements on the neutral axes of the parallel beams.

SOLUTION: One end 21a of a cantilever 21 made of aluminum is fixed and a measuring load F is impressed on the other end 21b. A base 22 made of silicon is made up of a first beam 221, a second beam 222 parallel thereto and a third beam 223 joining these beams in the shape of U. The opposite ends 22a and 22b of the base 22 are set at a place where a shearing force of an object of measurement is generated by the impression of the load F so that a tensile force is applied to the beam 221 and a compressive force to the beam 222, for instance, with the central axis of the base 22 inclined at an angle of 45 degrees to the axial direction of the cantilever 21. Strain detecting elements 23 are provided on the neutral axes of the beams 221 and 222 and thereby, the respective tensile and compressive strains of the beams are detected. By taking a difference between signals from the two elements 23, the load F can be detected and also the effect of a temperature strain is canceled.





# **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

### (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

# (11)特許出願公開番号

# 特開平9-26367

(43)公開日 平成9年(1997)1月28日

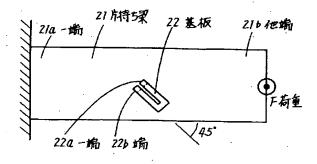
(51) Int.Cl. <sup>6</sup>	<b>識別記号</b>	ΡI	技術表示箇所
G01L 1/10		G01L 1/	/10 A.
G01B 7/16		H01L 29/	/84 A
H01L 29/84		G01B 7/	
•			•
	:	審查請求	未請求 請求項の数1 OL (全 5 頁)
(21)出願番号	特願平7-175883	(71)出願人 (	000006507
		}	横河電機株式会社
(22)出顧日	平成7年(1995)7月12日		東京都武蔵野市中町2丁目9番32号
(DE) HIM H	TM1 T(1000) 1 7112 H		福原略
	•	1	東京都武蔵野市中町2丁目9番32号 横河
			電機株式会社内
•	• • •	(72)発明者 注	池田恭一
	• •	, ,	東京都武蔵野市中町2丁目9番32号 横河
	•	1	電機株式会社内
		(74)代理人	弁理士 渡辺 正康
	<u> </u>		•
•			•

# (54) 【発明の名称】 歪検出センサ

# (57)【要約】

【目的】 測定体との熱膨張係数差による熱歪の影響が 少ない高感度の歪検出センサを提供する。

【構成】 第1梁と該第1梁と平行に設けられた第2架と前記第1架と該第2架とを連結し全体としてU字形を構成する第3架とからなり前記第1架に引張力前記第2架に圧縮力或いは前記第1架に圧縮力前記第2架に引張力が加わる様に両端が測定荷重の印加により測定対象物の剪断力が生じる個所に取付られた半導体或いはバイレックスガラスよりなる基板と、該基板の少なくとも第1架或いは第2架の中立軸に設けられ当該梁の引張或いは圧縮歪を検出する歪検出素子とを具備する歪検出センサである。



### 【特許請求の範囲】

【請求項1】第1梁と該第1梁と平行に設けられた第2 梁と前記第1梁と該第2梁とを連結し全体としてU字形 を構成する第3梁とからなり前記第1梁に引張力前記第 2梁に圧縮力或いは前記第1梁に圧縮力前記第2梁に引 張力が加わる様に両端が測定荷重の印加により測定対象 物の剪断力が生じる個所に取付られた半導体或いはパイ レックスガラスよりなる基板と、

該基板の少なくとも第1梁或いは第2梁の中立軸に設け られ当該梁の引張或いは圧縮歪を検出する歪検出素子と 10 を具備する歪検出センサ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、測定体との熱膨張係数 差による熱歪の影響が少ない高感度の歪検出センサに関 するものである。

[0002]

【従来の技術】図12は従来より一般に使用されている 従来例の要部構成説明図で、例えば、本願出願人の出願 した、特開昭64-10139号(特願昭62-166 20 合わせ、測定体に接着等の方法により取付使用される。 176号) 発明の名称「振動形トランスデュサの製造方 法」、昭和62年7月2日出願に示されている。図13 は、図12のA-A断面図である。

【0003】図において、1は半導体単結晶基板で、2 は半導体基板1に設けられ、測定圧Pmを受圧する測定 ダイアフラムである。3は測定ダイアフラム2に埋込み 設けられた歪み検出センサで、振動梁3が使用されてい

【0004】4は封止用の半導体エピタキシャル成長層 からなるシェルで、振動梁3を測定ダイアフラム2に封 30 止する。振動梁3の周囲の、振動梁3と、測定ダイアフ ラム2およびシェル4との間には真空室5が設けられて いる。

【0005】振動梁3は、永久磁石(図示せず)による 磁場と、振動梁3に接続された閉ループ自励発振回路 (図示せず)とにより、振動梁3の固有振動で発振する ように構成されている。

【0006】以上の構成において、測定ダイアフラム2 に測定圧力Pmが加わると、振動梁3の軸力が変化し、 固有振動数が変化するため、発振周波数の変化により測 40 定圧力Pmの測定が出来る。

【0007】との様な、振動梁3を利用した、振動式歪 検出センサのユニットは感度 (ゲージファクタ) が50 0~3000と高いものが得られる。

【発明が解決しようとする課題】図14は、振動式歪検 出センサのユニットを片持ち梁の歪検出に使用した一例 である。図15は図14のB-B断面図である。

【0009】図において、11は振動架、12は振動梁 11の周囲に設けられた真空室、13はシリコン単結晶 50 の基板である。

【0010】14はシリコン基板13が取付られたアル ミニウムよりなる片持ち梁である。片持ち梁14の一端 14aは固定され、他端14bに測定荷重Fが印加され る構成となっている。

【0011】以上の構成において、片持ち梁14の他端 14bに測定荷重Fが印加されると、振動梁11は、測 定荷重Fによる片持ち梁14に発生した歪を検出する。 この様に、振動式歪検出センサのユニットは、感度よく 歪を検出できる。

【0012】しかしながら、測定歪は、測定される構造 物に発生するものであり、構造物全体を単結晶のシリコ ンで構成することは困難であり、高価となる。一般に は、図14に示す如く、構造物には金属が使用される。 【0013】 このため、振動式歪検出センサのユニット と測定対象物との熱膨張係数の差による熱歪の影響を受 け、温度誤差が大きくなってしまう。

【0014】次に、一般的に知られている抵抗ストレン ゲージは、測定体の材料に合わせて作られたものを組み しかし、抵抗ストレンゲージは、感度(ゲージファク タ)がほぼ2と低く、また、測定体との熱膨張係数のミ スマツチによる温度誤差も大きい。このため、測定精度 が悪い。

【0015】本発明は、この問題点を、解決するもので ある。本発明の目的は、半導体よりなる歪検出素子を、 U字形の基板に形成し、基板に伝わる測定体の熱膨張歪 と測定歪が直交する様に構成して、温度歪の影響を除去 して、測定体との熱膨張係数差による熱歪の影響が少な い高感度の歪検出センサを提供するにある。

[0016]

【課題を解決するための手段】この目的を達成するため に、本発明は、第1架と該第1架と平行に設けられた第 2梁と前記第1梁と該第2梁とを連結し全体としてU字 形を構成する第3梁とからなり前記第1梁に引張力前記 第2梁に圧縮力或いは前記第1梁に圧縮力前記第2梁に 引張力が加わる様に両端が測定荷重の印加により測定対 象物の剪断力が生じる個所に取付られた半導体或いはバ イレックスガラスよりなる基板と、該基板の少なくとも、 第1梁或いは第2梁の中立軸に設けられ当該梁の引張或 いは圧縮歪を検出する歪検出素子とを具備する歪検出セ ンサを構成したものである。

[0017]

【作用】以上の構成において、測定対象物に測定荷重が 印加されると、測定対象物の剪断力が生じる個所に取付 られた基板の第1梁には引張力、第2梁には圧縮力、あ るいは、第1梁には圧縮力、第2梁には引張力が発生す る。第1架或いは第2架に取付られた歪検出素子により 歪を検出する。

【0018】次に、測定対象物が周囲温度の変化等によ

り熱膨張した場合に、熱歪は第1梁或いは第2梁の中立軸に直交する方向に働き、U字形状の基板の両端を開く様に作用する。しかし、歪検出素子は、第1梁或いは第2梁の中立軸に設けられているので、第1梁或いは第2梁の曲げ変形には影響されない。以下、実施例に基づき詳細に説明する。

### [0019]

【実施例】図1は本発明の一実施例の要部構成説明図で、片持ち梁の歪検出に使用した一例を示す。図2は、図1の側面図である。図において、

【0020】21は、アルミニウムよりなる片持ち梁である。片持ち梁21の一端21aは固定され、他端21bに測定荷重Fが印加される構成となっている。22は、シリコンからなる基板である。

【0021】基板22は、図3に示す如く、第1梁22 1と、第1梁221と平行に設けられた第2梁222 と、第1梁221と第2梁222とを連結し、全体としてU字形を構成する第3梁223とからなる。

【0022】基板22の両端22a、22bは、図4に 素子23から示す如く、第1梁221に引張力が第2梁222に圧縮 20 事ができる。力が、或いは第1梁221に圧縮力が第2梁222に引 【0033】 張力が加わる様に、基板22の測定荷重の印加により測 果であり、第定対象物の剪断力が生じる個所に取付られている。 が発生してい

【0023】との場合は、図1に示す如く、主応力が最大になるように、片持ち梁21の軸方向に対して、基板22の中心軸は45°をなす。23は、基板22の少なくとも第1梁221、或いは第2梁222の中立軸に設けられ、第1梁221、或いは第2梁222の引張或いは圧縮歪を検出する半導体よりなる歪検出素子である。

【0024】この場合は、振動形歪み検出素子が2個使 30 用されている。24は、基板22に設けられ、振動形歪 み検出素子23の周囲を囲む真空室である。

【0025】以上の構成において、片持ち梁21に測定荷重Fが印加されると、図5に示す如く、測定荷重Fによって、片持ち梁21は曲げF。をうけ、片持ち梁21の一方の表面には引張歪が発生する。

【0026】そして、片持ち梁21において、端部22a、22bが取付けられている個所には剪断力でが発生する。而して、この場合は、主として、第1架221には引張力 $F_\tau$ 、第2架222には圧縮力 $F_c$ が発生する。 【0027】第1架221或いは第2架222に取付られた歪検出素子23により、歪が検出される。この場合は、第1架221と第2架222との2個所に、歪検出素子23は取付けられている。

【0028】次に、片持ち梁21が周囲温度の変化等により熱膨張した場合には、図6に示す如く、熱 $\epsilon_{\rm t}$ は第1架221或いは第2梁222の中立軸に直交する方向に働き、U字形状の基板220両端22a, 22bを開く様に作用する。

【0029】本実施例においては、片持ち架21はアル 50 でも良い。パイレックスガラスは測定対象物に多く採用

ミニュウムであり、基板22はシリコンである。アルミニュウムとシリコンの熱膨張係数は、それぞれ2.3× $10^{-6}$  c m/ $\mathbb C$  である。その差による熱歪 $\epsilon$ ,は固定端22a,22bに直角に働き、U字形状の基板22を開く様に作用する。

【0030】しかし、歪検出素子23は、第1梁221 或いは第2梁222の中立軸A、に設けられているの で、第1梁221或いは第2梁222の曲げ変形には影響されない。

【0031】との結果、測定材との熱膨張係数の差による熱歪の影響を受けない、高感度の歪検出センサが得られる。なお、図3に示す如く、歪検出素子23を2個配置してその検出信号を差動演算するととにより、歪検出素子23固有の温度係数の影響をも除く事ができる。

【0032】図7、図8に、FEM解析結果を示す。図中、αは引張り、βは圧縮を示す。図7は、荷重による歪分布のFEM解析結果であり、第1架221と第2架22とで、非対称な歪が発生している。2個の歪検出素子23からの信号の差を取ると、測定荷重を検出する事ができる。

【0033】図8は、温度による歪分布のFEM解析結果であり、第1架221と第2架222とで、対称な歪が発生している。2個の歪検出素子23を対称に配置し、2個の歪検出素子23からの信号の差を取ると、温度歪の影響をキャンセルできる。図9は、本発明の歪検出センサを電子秤に利用した実施例である。

【0034】上皿天秤31に測定重り32を載せると、 荷重に相応した撓みが、片持ち架21に生じる。との歪 が、振動子23の長手方向の歪として検出される。測定 重り32により受けた力は、振動子23の固有振動数の 変化として検出される。

【0035】 この結果、測定荷重32を測定する事ができる。33はF/V変換器、34は表示器である。

【0036】なお、図10に示す如く、水晶振動子41をU字形に構成して、歪を直接検出しょうとする従来例があるが、図11に示す如く、振動子41に感度を持たせると、変形し易くなって、剪断力でによるモーメントMによって、振動子41が曲げを受けて変形する。

【0037】この結果、剪断歪は変形により吸収され、振動子41に加わる軸歪は小さくなり、感度が低下する。これに対し、本発明では、振動子23は、基板22上に構成されており、基板22は十分な曲け剛性を得る事ができるため、簡単に変形し難く、高感度が実現出来る

【0038】なお、前述の実施例においては、基板22 はシリコンよりなると説明したが、これに限ることはな く、例えば、ガリウムでも良い。要するに、半導体であ れば良い。

【0039】或いは、基板22は、パイレックスガラスでも良い。 パイレックスガラスは測定対象物に多く採用

される金属等に、陽極接合により接合出来る。接着剤を 使用せずに接合できるので、接着剤の欠点であるヒステ リシスやクリープの恐れを回避出来、ヒステリシスやク リープの少ない歪検出センサが得られる。

【0040】また、歪検出素子23は、振動子でなくピ エゾ抵抗素子を使用しても良い。一般に、ピエゾ抵抗素 子は金属フォイルゲージに比べて50倍以上の髙感度を 実現出来るものである。

### [0041]

【発明の効果】以上説明したように、本発明は、第1架 10 と該第1梁と平行に設けられた第2梁と前記第1梁と該 第2梁とを連結し全体としてU字形を構成する第3梁と からなり前記第1梁に引張力前記第2架に圧縮力或いは 前記第1梁に圧縮力前記第2梁に引張力が加わる様に両 端が測定荷重の印加により測定対象物の剪断力が生じる 個所に取付られた半導体或いはパイレックスガラスより なる基板と、該基板の少なくとも第1梁或いは第2梁の 中立軸に設けられ当該梁の引張或いは圧縮歪を検出する 歪検出素子とを具備する歪検出センサを構成した。

【0042】この結果、測定材との熱膨張係数の差によ る熱歪の影響を受けない、高感度の歪検出センサが得ら れる。

【0043】従って、本発明によれば、測定体との熱膨 張係数差による熱歪の影響が少ない高感度の歪検出セン サを実現することが出来る。

# 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施例の要部構成説明図である。

【図2】図1のA-A断面図である。

【図3】図1の要部詳細構成説明図である。

【図4】図2のC-C断面図である。

\*【図5】図1の動作説明図である。

【図6】図1の動作説明図である。

【図7】図1の動作説明図である。

【図8】図1の動作説明図である。

【図9】本発明の一利用例の要部構成説明図である。

6

【図10】図1の効果説明図である。

【図11】図10の動作説明図である。

【図12】従来より一般に使用されている従来例の構成 説明図である。

【図13】図12のA-A断面図である。

【図14】図12の利用例の要部構成説明図である。

【図15】図14のB-B断面図である。

# 【符号の説明】

2 1 片持ち梁

一端 21a

2 1 b 他端

基板

22a 端

22 b

221 第1梁 20-

> 222 第2梁

223 第3梁

23 歪み検出素子

24 真空室

3 1 上皿天秤

32 測定荷重

33 F/V変換器

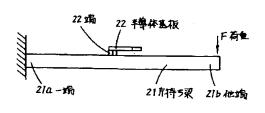
34 表示器

4 1 水晶振動子

**\*** 30

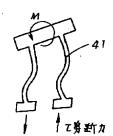
21 特级 216 他编 F荷重 45 220-编 226 编

【図1】.



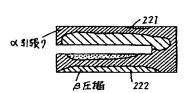
【図2】

[図4]



【図11】

【図7】



24 真空室

